

EXERCICE 1. Urnes rétrécissantes

Dans la partie I et au début de la partie II, j'utilise fréquemment la formule des probabilités composées pour calculer des probabilités d'intersection.

PARTIE I.

1. X_1 est constante égale à 1, X_2 suit la loi uniforme sur $\llbracket 1; 2 \rrbracket$.
 $E(X_1) = 1$ et $E(X_2) = 3/2$.
2. $X_3(\Omega) = \llbracket 1; 3 \rrbracket$. Appelons N_k le numéro de la $k^{\text{ème}}$ boule tirée.
- $P(X_3 = 1) = P(N_1 = 1) = 1/3$;
 - $P(X_3 = 2) = P((N_1 = 2) \cap (N_2 = 1)) \cup ((N_1 = 3) \cap (N_2 = 1))$, et par incompatibilité,
 $P(X_3 = 2) = P(N_1 = 2)P_{(N_1=2)}(N_2 = 1) + P(N_1 = 3)P_{(N_1=3)}(N_2 = 1) = \frac{1}{3} \cdot 1 + \frac{1}{3} \cdot \frac{1}{2} = \frac{1}{2}$;
 - $P(X_3 = 3) = P((N_1 = 3) \cap (N_2 = 2) \cap (N_3 = 1))$
 $= P(N_1 = 3)P_{(N_1=3)}(N_2 = 2)P_{(N_1=3) \cap (N_2=2)}(N_3 = 1) = \frac{1}{3} \cdot \frac{1}{2} \cdot 1 = \frac{1}{6}$.
- | | | | | |
|-----------|-----|-----|-----|----------|
| x_i | 1 | 2 | 3 | Σ |
| p_i | 1/3 | 1/2 | 1/6 | 1 |
| $x_i p_i$ | 1/3 | 1 | 1/2 | 11/6 |
- La loi de X_3 est $\left\{ \begin{array}{c} \frac{x_i}{p_i} \\ \frac{x_i p_i}{1} \end{array} \right\}$, et $E(X_3) = \frac{11}{6}$.
3. $X_4(\Omega) = \llbracket 1; 4 \rrbracket$.
- $P(X_4 = 1) = P(N_1 = 1) = 1/4$;
 - $P(X_4 = 2) = P((N_1 = 4) \cap (N_2 = 1)) \cup ((N_1 = 3) \cap (N_2 = 1)) \cup ((N_1 = 2) \cap (N_2 = 1))$, et par incompatibilité,
 $P(X_4 = 2) = P(N_1 = 4)P_{(N_1=4)}(N_2 = 1) + P(N_1 = 3)P_{(N_1=3)}(N_2 = 1) + P(N_1 = 2)P_{(N_1=2)}(N_2 = 1)$
 $= \frac{1}{4} + \frac{1}{4} \cdot \frac{1}{2} + \frac{1}{4} \cdot 1 = \frac{11}{24}$;
 - $P(X_4 = 4) = P((N_1 = 4) \cap (N_2 = 3) \cap (N_3 = 2) \cap (N_4 = 1))$, et par la formule des probabilités composées,
 $P(X_4 = 4) = P(N_1 = 4)P_{(N_1=4)}(N_2 = 3)P_{(N_1=4) \cap (N_2=3)}(N_3 = 2)P_{(N_1=4) \cap (N_2=3) \cap (N_3=2)}(N_4 = 1)$
 $= \frac{1}{4} \cdot \frac{1}{3} \cdot \frac{1}{2} \cdot 1 = \frac{1}{24}$;
 - $P(X_4 = 3) = 1 - P(X_4 = 1) - P(X_4 = 2) - P(X_4 = 4) = \frac{1}{4}$.

x_i	1	2	3	4	Σ
p_i	1/4	11/24	1/4	1/24	1
$x_i p_i$	1/4	11/12	3/4	1/6	25/12

La loi de X_4 est $\left\{ \begin{array}{c} \frac{x_i}{p_i} \\ \frac{x_i p_i}{1} \end{array} \right\}$, et $E(X_4) = \frac{25}{12}$.

PARTIE II.

1. En généralisant les raisonnements précédents, on a
 $P(X_n = 1) = 1/n$ et $P(X_n = n) = 1/(n!)$.
2. a) N_1 suit la loi uniforme sur $\llbracket 1; n \rrbracket$.
- b) • Si $N_1 = i$; il reste $i - 1$ boules dans l'urne lorsqu'on va tirer la deuxième, il y aura alors au plus encore $i - 1$ tirages, donc au plus i tirages en tout. Si $i \leq k - 1$, il n'est plus possible que $X_n = k$.
Ainsi $P_{(N_1=i)}(X_n = k) = 0$ dans ce cas.
- Si $i \geq k$ et $N_1 = i$, l'urne contient $i - 1$ boules avant le deuxième tirage et on cherche la probabilité qu'il y ait encore $k - 1$ tirages. Cette probabilité est $P(X_{i-1} = k - 1)$.
D'où $P_{(N_1=i)}(X_n = k) = P(X_{i-1} = k - 1)$ dans ce cas.
- | |
|--|
| $\forall i \in \llbracket 2; n \rrbracket, \forall k \in \llbracket 2; n \rrbracket, P(X_n = k/N_1 = i) = \begin{cases} 0 & \text{si } i \leq k - 1 \\ P(X_{i-1} = k - 1) & \text{si } i \geq k \end{cases}$ |
|--|
- c) La formule des probabilités totales avec le système complet d'événements $(N_1 = i)_{1 \leq i \leq n}$ tous de probabilité $1/n$ permet d'écrire, pour $k \in \llbracket 2; n \rrbracket$,
- $$P(X_n = k) = \sum_{i=1}^n P_{[N_1=i]}(X_n = k)P(N_1 = i) = \frac{1}{n} \sum_{i=k}^n P(X_{i-1} = k - 1)$$
- (notons que
- $P_{[N_1=1]}(X_n = k) = 0$
- car
- $k \geq 2$
-).
- Par un décalage d'indice, pour $k \in \llbracket 2; n \rrbracket, P(X_n = k) = \frac{1}{n} \sum_{i=k-1}^{n-1} P(X_i = k - 1)$.
3. En appliquant ce qui précède, $P(X_n = 2) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n-1} P(X_i = 1) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n-1} \frac{1}{i}$.
4. a) $v_{n+1} = (n+1)!P(X_{n+1} = n) = (n+1)! \frac{1}{n+1} \sum_{i=n-1}^n P(X_i = n - 1)$
 $= n!(P(X_{n-1} = n - 1) + P(X_n = n - 1)) = n + v_n$. Donc $\forall n \geq 2, v_{n+1} = v_n + n$.
- b) $v_2 = 1$, et pour tout $n \geq 3, v_n = \sum_{k=2}^{n-1} (v_{k+1} - v_k) + v_2 = \sum_{k=2}^{n-1} k + 1$,

v_n est la somme des entiers de 1 à $n-1$: $v_n = \frac{(n-1)n}{2}$.

Alors $\boxed{P(X_n = n-1) = \frac{1}{n!} v_n = \frac{1}{2(n-2)!}}$. On peut aussi proposer une récurrence sur $n \geq 2$.

PARTIE III.

1. Soit $(i, n) \in \llbracket 2; n \rrbracket^2$. $E(X_n | N_1 = i) = \sum_{k=1}^n k P_{[N_1=i]}(X_n = k) = \sum_{k=1}^i k P(X_{i-1} = k-1)$
 $= \sum_{k=1}^i (k+1) P(X_{i-1} = k) = \sum_{k=1}^i k P(X_{i-1} = k) + \sum_{k=1}^i P(X_{i-1} = k) = E(X_{i-1}) + 1$.

$$\boxed{\forall n \geq 2, \forall i \in \llbracket 2; n \rrbracket, E(X_n | N_1 = i) = E(X_{i-1}) + 1.}$$

2. Par la formule de l'espérance totale avec le système $(N_1 = i)_{1 \leq i \leq n}$,
 $E(X_n) = \sum_{i=1}^n E(X_n | N_1 = i) P(N_1 = i) = \frac{1}{n} \left(\sum_{i=2}^n (E(X_{i-1}) + 1) + 1 \right)$ car
 $E(X_n | N_1 = 1) = 1$.

En changeant l'indice, $\boxed{\forall n \geq 2, E(X_n) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n-1} E(X_i) + 1.}$

3. $E(X_n) = \frac{1}{n} \left(\sum_{i=1}^{n-2} E(X_i) + E(X_{n-1}) \right) + 1$, mais $E(X_{n-1}) = \frac{1}{n-1} \sum_{i=1}^{n-2} E(X_i) + 1$,
donc $\sum_{i=1}^{n-2} E(X_i) = (n-1)E(X_{n-1}) - (n-1)$.

D'où $E(X_n) = \frac{1}{n} ((n-1)E(X_{n-1}) - (n-1) + E(X_{n-1})) + 1$.

Donc $\boxed{\forall n \geq 2, E(X_n) = E(X_{n-1}) + \frac{1}{n}}$.

4. $E(X_1) = 1$; et pour tout $n \geq 2$, $E(X_n) = \sum_{k=2}^n (E(X_k) - E(X_{k-1})) + E(X_1) =$
 $\sum_{k=2}^n \frac{1}{k} + 1$.

D'où $\boxed{\forall n \geq 1, E(X_n) = \sum_{k=1}^n \frac{1}{k}}$. On peut aussi proposer une récurrence sur $n \in \mathbb{N}^*$.

EXERCICE 2. ESC 2005

1. a) Notons que la fonction $t \mapsto t^k e^{-t^2}$ est paire ou impaire, suivant la parité de k , donc $\int_{-\infty}^{+\infty} t^k e^{-t^2} dt$ converge si $\int_0^{+\infty} t^k e^{-t^2} dt$. Comme $\lim_{t \rightarrow +\infty} t^{k+2} e^{-t^2} = 0$ puisque $t^{k+2} = o_{t \rightarrow +\infty}(e^{t^2})$, on a $t^k e^{-t^2} = o_{t \rightarrow +\infty}\left(\frac{1}{t^2}\right)$. Les fonctions intégrées étant continues et positives sur $[1; +\infty[$, et puisque l'intégrale de Riemann $\int_1^{+\infty} \frac{1}{t^2} dt$ converge, la règle de négligeabilité permet d'affirmer que $\int_1^{+\infty} t^k e^{-t^2} dt$ converge.

Par continuité de $t \mapsto t^k e^{-t^2}$ sur $[0; 1]$, $\int_0^{+\infty} t^k e^{-t^2} dt$ converge, et par parité,

$$\boxed{\int_{-\infty}^{+\infty} t^k e^{-t^2} dt \text{ converge pour tout entier naturel } k.}$$

- b) $t \mapsto t^{2k+1} e^{-t^2}$ est impaire donc $\boxed{\text{pour tout entier naturel } k, I_{2k+1} = 0.}$
c) En utilisant la densité $t \mapsto \frac{\sqrt{2}}{\sqrt{2\pi}} e^{-t^2}$ de la loi de X , $\int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\sqrt{2}}{\sqrt{2\pi}} e^{-t^2} dt = 1$, donc

$$\boxed{I_0 = \sqrt{\pi}. \text{ Et } I_2 = \sqrt{\pi} E(X^2) = \sqrt{\pi} (V(X) + E(X)^2) = \frac{\sqrt{\pi}}{2}.}$$

- d) $Y(\Omega) = [0; +\infty[$ et pour $x > 0$,
 $F_Y(x) = \mathbb{P}(Y \leq x) = \mathbb{P}(-\sqrt{x} \leq X \leq \sqrt{x}) = F_X(\sqrt{x}) - F_X(-\sqrt{x})$.
Par dérivation sur $]0; +\infty[$ et comme f_X est paire :
 $f_Y(x) = \frac{1}{2\sqrt{x}} (f_X(\sqrt{x}) + f_X(-\sqrt{x})) = \frac{1}{\sqrt{x}\sqrt{\pi}} e^{-x}$ d'où $Y \hookrightarrow \gamma(1/2)$.

Du coup : $\boxed{I_4 = \sqrt{\pi} E(X^4) = \sqrt{\pi} E(Y^2) = \sqrt{\pi} (V(Y) + E(Y)^2) = \frac{3\sqrt{\pi}}{4}}$.

- e) Pour tous réels a, b, c , $f((a, b, c))$ existe par linéarité de l'intégrale et :

$$f((a, b, c)) = \frac{e^{-abc}}{\sqrt{\pi}} \left(aI_0 + 2bI_2 + \frac{4c}{3}I_4 \right). \text{ Ainsi } \boxed{f((a, b, c)) = (a + b + c)e^{-abc}.}$$

2. a) Les fonctions polynomiales $(a, b, c) \mapsto -abc$ et $(a, b, c) \mapsto a + b + c$ sont de classe C^2 sur \mathbb{R}^3 à valeurs dans \mathbb{R} . Comme $x \mapsto e^x$ est aussi C^2 sur \mathbb{R} , $(a, b, c) \mapsto e^{-abc}$ est une composée de classe C^2 sur \mathbb{R}^3 . Donc, comme tout produit de fonctions de classe C^2 , $\boxed{f \text{ est une fonction de classe } C^2 \text{ sur } \mathbb{R}^3.}$ b)

$$\boxed{\partial_1 f(a, b, c) = e^{-abc} (1 - abc - b^2c - bc^2).}$$

c)

$$\begin{aligned} \partial_{1,1}^2 f(a, b, c) &= e^{-abc}bc(-2 + abc + b^2c + bc^2) \text{ et} \\ \partial_{1,2}^2 f(a, b, c) &= e^{-abc}c(-2a - 2b - c + a^2bc + ab^2c + abc^2). \end{aligned}$$

3. a) Si (α, β, γ) est un point critique de f , alors (α, β, γ) annule le gradient de f . Donc :

$$\begin{cases} \beta\gamma(\alpha + \beta + \gamma) = 1 \\ \alpha\gamma(\alpha + \beta + \gamma) = 1 \\ \alpha\beta(\alpha + \beta + \gamma) = 1 \end{cases} \text{ . Par conséquent, ni } \alpha, \text{ ni } \beta, \text{ ni } \gamma \text{ n'est nul, donc } \alpha\beta\gamma \neq 0.$$

Le système entraîne alors $\frac{1}{\alpha\beta} = \frac{1}{\alpha\gamma} = \frac{1}{\beta\gamma} = \alpha + \beta + \gamma$, donc, en multipliant ces égalités par α, β puis γ , on obtient $\alpha = \beta = \gamma$. Les lignes du systèmes deviennent

$$\text{alors } 3\alpha^3 = 1, \text{ donc } \alpha = \beta = \gamma = \left(\frac{1}{3}\right)^{\frac{1}{3}}.$$

b) Réciproquement, si $A = \left(\left(\frac{1}{3}\right)^{\frac{1}{3}}, \left(\frac{1}{3}\right)^{\frac{1}{3}}, \left(\frac{1}{3}\right)^{\frac{1}{3}}\right)$, alors $\nabla f(A) = (0, 0, 0)$.

A est bien l'unique point critique de f .

c) Avec $a = b = c = \left(\frac{1}{3}\right)^{\frac{1}{3}}$, $abc = \frac{1}{3}$,

$$\begin{aligned} \partial_{1,1}^2 f(a, b, c) &= \partial_{2,2}^2 f(a, b, c) = \partial_{3,3}^2 f(a, b, c) = e^{-1/3} \left(\frac{1}{3}\right)^{2/3} (-2 + \\ &3 \times \frac{1}{3}) = -e^{-1/3} \left(\frac{1}{3}\right)^{2/3} \text{ et } \partial_{1,2}^2 f(a, b, c) = \partial_{1,3}^2 f(a, b, c) = \\ \partial_{2,3}^2 f(a, b, c) &= e^{-1/3} \left(\frac{1}{3}\right)^{2/3} (-2 - 2 - 1 + 3 \times \frac{1}{3}) = -4e^{-1/3} \left(\frac{1}{3}\right)^{2/3}. \end{aligned}$$

La hessienne de f au point critique A est bien $-e^{-1/3} \left(\frac{1}{3}\right)^{2/3} H$.

4. a) $H^2 = 6H - 27I_3$, $X^2 - 6X + 27 = (X + 3)(X - 9)$ est annulateur de H .

b) On vérifie que $\text{Sp}(H) = \{-3; 9\}$ en regardant le rang de $H + 3I_3$ et celui de $H - 9I_3$. En général vous trouvez $E_9 = \text{Vect}((1, 1, 1))$ et $E_{-3} = \text{Vect}((-1, 0, 1); (-1, 1, 0))$.

Bien que H soit symétrique, $((1, 1, 1); (-1, 0, 1); (-1, 1, 0))$ n'est pas orthogonale bien que formée de vecteurs propres. What happens ?

D'après le cours, E_9 et E_{-3} sont orthogonaux, donc tout vecteur de l'un est orthogonal à tout vecteur de l'autre. Ainsi

$$(1, 1, 1) \perp (-1, 0, 1) \text{ et } (1, 1, 1) \perp (-1, 1, 0),$$

mais deux vecteurs (même non colinéaires) de E_{-3} n'ont aucune raison d'être orthogonaux. C'est ce qui arrive pour $u = (-1, 0, 1)$ et $v = (-1, 1, 0)$ puisque $\langle u, v \rangle = 1 \neq 0$.

Il faut orthogonaliser (ou orthonormaliser) c'est deux vecteurs en une famille (u', v') . Le procédé de Schmidt convient, puisqu'il assure en prime que $\text{Vect}(u', v') = \text{Vect}(u, v) = E_{-3}$.

La famille $F = ((1, 1, 1), (-1, 0, 1), (1, -2, 1))$ a les propriétés suivantes :

- h est diagonalisable avec $\text{Sp}(h) = \{-3; 9\}$, $\dim E_9 = 1$ et $\dim E_{-3} = 2$;
- F est formée de vecteurs propres de h , associés respectivement à $9, -3$ et -3 ;
- F est orthogonale pour le produit scalaire canonique de \mathbb{R}^3 ;
- F est une base orthogonale de \mathbb{R}^3 .

Soit P la matrice de passage de la base canonique vers la base

$$F' = \left(\frac{1}{\sqrt{3}}(1, 1, 1), \frac{1}{\sqrt{2}}(-1, 0, 1), \frac{1}{\sqrt{6}}(1, -2, 1)\right).$$

$$F' \text{ étant une base formée de vecteurs propres, on a } P^{-1}HP = \begin{pmatrix} 9 & 0 & 0 \\ 0 & -3 & 0 \\ 0 & 0 & -3 \end{pmatrix} =$$

Δ . La base canonique et F' étant orthonormales, P est orthogonale et $P^{-1} = {}^tP$.

P et Δ ainsi définies conviennent.

c) Si $X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$, ${}^tXHX = {}^tX(PD{}^tP)X = {}^t({}^tPX)D({}^tPX)$. Soit $Y = {}^tPX = \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}$.

$$q(X) = {}^tYDY = 9a^2 - 3b^2 - 3c^2.$$

Ainsi, pour $Y = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ et $X = PY$, $q(X) = 9 > 0$, et pour $Y = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ et

$$X = PY, q(X) = -3 < 0.$$

Ainsi q est de signe variable.

L'étude de la question précédente montre que q n'est ni définie positive, ni définie négative et qu'elle est de signe variable. Du coup :

le point A est un point col de f .

Rappel : liens entre extremum et forme quadratique au point critique :

- ☞ Si la forme quadratique est **définie positive**, il y a un **minimum** ;
- ☞ Si la forme quadratique est **définie négative**, il y a un **maximum** ;
- ☞ Si la forme quadratique est **de signe variable** - ce que je justifie en donnant un point où elle est strictement négative et un autre point où elle est strictement positive -, il y a un **point col** ;
- ☞ Si la forme quadratique est **non définie** - même de signe constant, **je ne peux pas conclure et tout est possible**, extremum ou point col.